

**МИНИСТЕРСТВО ПРОСВЕЩЕНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ**

**Департамент общего образования Томской области**

**Управление образования Чайнского района**

**МБОУ Новоколоминская СОШ Чайнского района**

**УТВЕРЖДЕНО**

**Директор**



**«Новоколоминская  
СОШ»,  
Яковлева И.Ю.**

**Приказ № 82  
от «02» сентября 2024 г.**

**РАБОЧАЯ ПРОГРАММА**

курса внеурочной деятельности

«Робототехника» для 3-4 класса

**с. Новоколомино**

Оглавление	
ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА .....	3
ЦЕЛИ И ЗАДАЧИ КУРСА .....	4
ФОРМА КОНТРОЛЯ .....	4
СРОК ОБУЧЕНИЯ .....	4
МЕТОДЫ ОБУЧЕНИЯ .....	5
ФОРМЫ ОРГАНИЗАЦИИ УЧЕБНЫХ ЗАНЯТИЙ .....	5
СОДЕРЖАНИЕ КУРСА .....	6
КАЛЕНДАРНО-ТЕМАТИЧЕСКОЕ ПЛАНИРОВАНИЕ .....	8
В РЕЗУЛЬТАТЕ ОБУЧЕНИЯ УЧАЩИЕСЯ ДОЛЖНЫ .....	10
ПЕРЕЧЕНЬ УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ .....	11
ЛИТЕРАТУРА .....	11

## **ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА**

Существует множество важных проблем, на которые никто не хочет обращать внимания, до тех пор, пока ситуация не становится катастрофической. Одной из таких проблем в России являются: её недостаточная обеспеченность инженерными кадрами и низкий статус инженерного образования. Сейчас необходимо вести популяризацию профессии инженера. Интенсивное использование роботов в быту, на производстве и поле боя требует, чтобы пользователи обладали современными знаниями в области управления роботами, что позволит развивать новые, умные, безопасные и более продвинутые автоматизированные системы. Необходимо прививать интерес учащихся к области робототехники и автоматизированных систем.

Чтобы достичь высокого уровня творческого и технического мышления, дети должны пройти все этапы конструирования. Необходимо помнить, что такие задачи ставятся, когда учащиеся имеют определённый уровень знаний, опыт работы, умения и навыки.

Юные исследователи, войдя в занимательный мир роботов, погружаются в сложную среду информационных технологий, позволяющих роботам выполнять широчайший круг функций.

Рабочая программа, составлена на основании:

•Учебного плана МБОУ «Новоколоминская СОШ» 2024-2025 год;

Данная программа и составленное тематическое планирование рассчитано на 2 часа в неделю. Для реализации программы в кабинете имеются наборы конструктора Lego Mindstrom, базовые детали, компьютеры, принтер, проектор, экран, видео оборудование.

Название курса – «Лего робототехника»

Класс – 3-4

## **ЦЕЛИ И ЗАДАЧИ КУРСА**

**Цель:** обучение основам конструирования и программирования

**Задачи:**

1. Стимулировать мотивацию учащихся к получению знаний, помогать формировать творческую личность ребенка.
2. Способствовать развитию интереса к технике, конструированию, программированию, высоким технологиям.
3. Способствовать развитию конструкторских, инженерных и вычислительных навыков.
4. Развивать мелкую моторику.
5. Способствовать формированию умения достаточно самостоятельно решать технические задачи в процессе конструирования моделей

## **ФОРМА КОНТРОЛЯ**

В качестве домашнего задания предлагаются задания для учащихся по сбору и изучению информации по выбранной теме;

- Выяснение технической задачи,
- Определение путей решения технической задачи

Контроль осуществляется в форме творческих проектов, самостоятельной разработки работ.

## **СРОК ОБУЧЕНИЯ**

Всего часов на изучение программы 70

Количество часов в неделю 2

## **МЕТОДЫ ОБУЧЕНИЯ**

- 1. Познавательный** (восприятие, осмысление и запоминание учащимися нового материала с привлечением наблюдения готовых примеров, моделирования, изучения иллюстраций, восприятия, анализа и обобщения демонстрируемых материалов);
- 2. Метод проектов** (при усвоении и творческом применении навыков и умений в процессе разработки собственных моделей)
- 3. Систематизирующий** (беседа по теме, составление систематизирующих таблиц, графиков, схем и т.д.)
- 4. Контрольный метод** (при выявлении качества усвоения знаний, навыков и умений и их коррекция в процессе выполнения практических заданий)
- 5. Групповая работа** (используется при совместной сборке моделей, а также при разработке проектов)

## **ФОРМЫ ОРГАНИЗАЦИИ УЧЕБНЫХ ЗАНЯТИЙ**

Среди форм организации учебных занятий в данном курсе выделяются

- практикум;
- урок-консультация;
- урок-ролевая игра;
- урок-соревнование;
- выставка;
- урок проверки и коррекции знаний и умений.

## **СОДЕРЖАНИЕ КУРСА**

### **Введение (1 ч.)**

Правила поведения и ТБ в кабинете информатики и при работе с конструкторами.

### **Конструирование (22 ч.)**

Правила работы с конструктором Lego.

Основные детали конструктора Lego. Спецификация конструктора.

Сбор непрограммируемых моделей. Знакомство с RCX. Кнопки управления. Инфракрасный передатчик. Передача программы. Запуск программы. Отработка составления простейшей программы по шаблону, передачи и запуска программы. Параметры мотора и лампочки. Изучение влияния параметров на работу модели. Знакомство с датчиками.

Датчики и их параметры:

- Датчик касания;
- Датчик освещенности.

Модель «Выключатель света». Сборка модели. Повторение изученных команд. Разработка и сбор собственных моделей.

### **Программирование (26 ч.)**

История создания языка Lab View. Визуальные языки программирования

Разделы программы, уровни сложности. Знакомство с RCX.

Инфракрасный передатчик. Передача программы. Запуск программы.

Команды визуального языка программирования Lab View. Изучение Окна инструментов. Изображение команд в программе и на схеме.

Работа с пиктограммами, соединение команд.

Знакомство с командами: запусти мотор вперед; включи лампочку; жди; запусти мотор назад; стоп.

Отработка составления простейшей программы по шаблону, передачи и запуска программы. Составление программы.

Сборка модели с использованием мотора. Составление программы, передача, демонстрация. Сборка модели с использование лампочки. Составление программы, передача, демонстрация.

Линейная и циклическая программа. Составление программы с использованием параметров, зацикливание программы. Знакомство с датчиками. Условие, условный переход. Датчик касания (Знакомство с командами: жди нажато, жди отжато, количество нажатий).

Датчик освещенности (Датчик освещенности. Влияние предметов разного цвета на показания датчика освещенности. Знакомство с командами: жди темнее, жди светлее).

### **Проектная деятельность в группах (17 ч.)**

Разработка собственных моделей в группах, подготовка к мероприятиям, связанным с ЛЕГО. Выработка и утверждение темы, в рамках которой будет реализовываться проект. Конструирование модели, ее программирование группой разработчиков. Презентация моделей. Выставки. Соревнования.

### **Повторение (2 ч.)**

Повторение изученного ранее материала.

### **Резерв (2 ч.)**

## КАЛЕНДАРНО-ТЕМАТИЧЕСКОЕ ПЛАНИРОВАНИЕ

№ урока	Тема	Количество часов	Дата
<b>Введение (1 ч.)</b>			
<b>1</b>	Правила поведения и ТБ в кабинете информатики и при работе с конструкторами.	<b>1</b>	
<b>Конструирование (22 ч.)</b>			
<b>2,3</b>	Правила работы с конструктором Lego. Основные детали. Спецификация.	<b>2</b>	
<b>4</b>	Знакомство с RCX. Кнопки управления.	<b>1</b>	
<b>5-10</b>	Сбор непрограммируемых моделей.	<b>6</b>	
<b>11</b>	Инфракрасный передатчик. Передача и запуск программы.	<b>1</b>	
<b>12-14</b>	Составление простейшей программы по шаблону, передача и запуск программы.	<b>3</b>	
<b>15</b>	Параметры мотора и лампочки.	<b>1</b>	
<b>16</b>	Изучение влияния параметров на работу модели.	<b>1</b>	
<b>17</b>	Знакомство с датчиками. Датчики и их параметры: • Датчик касания; • Датчик освещенности.	<b>1</b>	
<b>18-19</b>	Модель «Выключатель света». Сборка модели.	<b>2</b>	
<b>20-22</b>	Разработка и сбор собственных моделей.	<b>3</b>	
<b>23</b>	Демонстрация моделей	<b>1</b>	
<b>Программирование (26 ч.)</b>			
<b>24</b>	История создания языка Lab View. Визуальные языки программирования	<b>1</b>	
<b>25</b>	Разделы программы, уровни сложности.	<b>1</b>	
<b>26</b>	RCX. Передача и запуск программы.	<b>1</b>	
<b>27</b>	Команды Lab View. Окно инструментов.	<b>1</b>	
<b>28</b>	Изображение команд в программе и на схеме	<b>1</b>	
<b>29</b>	Работа с пиктограммами, соединение команд	<b>1</b>	
<b>30</b>	Знакомство с командами: запусти мотор вперед; включи лампочку; жди; запусти мотор назад; стоп	<b>1</b>	
<b>31</b>	Составления программы по шаблону	<b>1</b>	
<b>32</b>	Передача и запуск программы	<b>1</b>	
<b>33</b>	Составление программы	<b>1</b>	
<b>34-35</b>	Сборка модели с использованием мотора	<b>2</b>	

<b>36-37</b>	Составление программы, передача, демонстрация	<b>2</b>	
<b>38-39</b>	Сборка модели с использование лампочки.	<b>2</b>	
<b>40-41</b>	Составление программы, передача, демонстрация	<b>2</b>	
<b>42-43</b>	Линейная и циклическая программа.	<b>2</b>	
<b>44-45</b>	Составление программы с использованием параметров, зацикливание программы. Знакомство с датчиками. Условие, условный переход.	<b>2</b>	
<b>46-47</b>	Датчик касания (Знакомство с командами: жди нажато, жди отжато, количество нажатий)	<b>2</b>	
<b>48-49</b>	Датчик освещенности (Влияние предметов разного цвета на показания датчика. Знакомство с командами: жди темнее, жди светлее)	<b>2</b>	
<b>Проектная деятельность в группах (17 ч.)</b>			
<b>50</b>	Выработка и утверждение тем проектов	<b>1</b>	
<b>51- 64</b>	Конструирование модели, ее программирование группой разработчиков	<b>14</b>	
<b>65</b>	Презентация моделей	<b>1</b>	
<b>66</b>	Выставка	<b>1</b>	
<b>Повторение (2 ч.)</b>			
<b>67-68</b>	Повторение	<b>2</b>	
<b>69-70</b>	Резерв	<b>2</b>	
ИТОГО:		<b>70</b>	

## **В РЕЗУЛЬТАТЕ ОБУЧЕНИЯ УЧАЩИЕСЯ ДОЛЖНЫ ЗНАТЬ:**

- правила безопасной работы;
- основные компоненты конструкторов ЛЕГО;
- конструктивные особенности различных моделей, сооружений и механизмов;
- компьютерную среду, включающую в себя графический язык программирования;
- виды подвижных и неподвижных соединений в конструкторе; основные приемы конструирования роботов;
- конструктивные особенности различных роботов;
- как передавать программы в RCX;
- как использовать созданные программы;
- самостоятельно решать технические задачи в процессе конструирования роботов (планирование предстоящих действий, самоконтроль, применять полученные знания, приемы и опыт конструирования с использованием специальных элементов, и других объектов и т.д.);
- создавать реально действующие модели роботов при помощи специальных элементов по разработанной схеме, по собственному замыслу;
- создавать программы на компьютере для различных роботов;
- корректировать программы при необходимости;
- демонстрировать технические возможности роботов;

## **УМЕТЬ:**

- работать с литературой, с журналами, с каталогами, в интернете (изучать и обрабатывать информацию);
- самостоятельно решать технические задачи в процессе конструирования роботов (планирование предстоящих действий, самоконтроль, применять полученные знания, приемы и опыт конструирования с использованием специальных элементов и т.д.);
- создавать действующие модели роботов на основе конструктора ЛЕГО;
- создавать программы на компьютере на основе компьютерной программы Robolab;
- передавать (загружать) программы в RCX;
- корректировать программы при необходимости;
- демонстрировать технические возможности роботов.

## **ПЕРЕЧЕНЬ УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ**

1. Индустрия развлечений. ПервоРобот. Книга для учителя и сборник проектов. LEGO Group, перевод ИНТ, - 87 с., илл.
2. Наборы образовательных Лего-конструкторов:
3. Индустрия развлечений. ПервоРобот. В наборе: 216 ЛЕГО-элементов, включая RCX-блок и ИК передатчик, датчик освещенности, 2 датчика касания, 2 мотора 9 В.
4. Автоматизированные устройства. ПервоРобот. В наборе: 828 ЛЕГО-элементов, включая Лего-компьютер RCX, инфракрасный передатчик, 2 датчика освещенности, 2 датчика касания, 2 мотора 9 В.

## **ЛИТЕРАТУРА**

1. Кружок робототехники, [электронный ресурс]//<http://lego.rkc-74.ru/index.php/-lego>
2. В.А. Козлова, Робототехника в образовании [электронный ресурс]//<http://lego.rkc-74.ru/index.php/2009-04-03-08-35-17>, Пермь, 2011 г.